

## Chapitre XIII

### Représenter et caractériser les droites du plan <sup>(2s)</sup>

## Table des matières

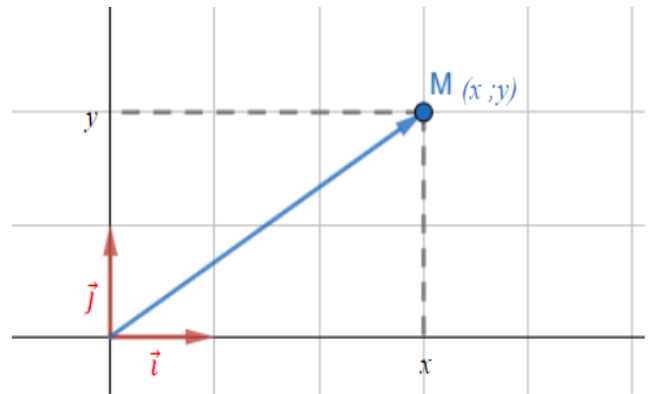
<b>I. Vecteurs directeurs d'une droite .....</b>	<b>2</b>
<b>1. Définition .....</b>	<b>2</b>
<b>2. Équations de droite .....</b>	<b>2</b>
2.a. Équation réduite.....	2
2.b. Équation cartésienne.....	3
<b>II. Droites parallèles et droites sécantes .....</b>	<b>4</b>
<b>1. Droites parallèles .....</b>	<b>4</b>
<b>2. Droites sécantes et système d'équations .....</b>	<b>5</b>
2. a. Définition et propriétés.....	5
2. b. Système de deux équations linéaires à deux inconnues.....	6
2. b. 1. Méthode par substitution :.....	6
2. b. 1. Méthode par combinaison :.....	6

## Rappel :

- Coordonnées d'un vecteur dans un repère orthonormé

Pour tout point M du plan, le couple de coordonnées de M dans le repère  $(O; \vec{i}; \vec{j})$  est le couple  $(x, y)$  tel que :

$$\overrightarrow{OM} = x\vec{i} + y\vec{j} \text{ ou } \overrightarrow{OM} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$



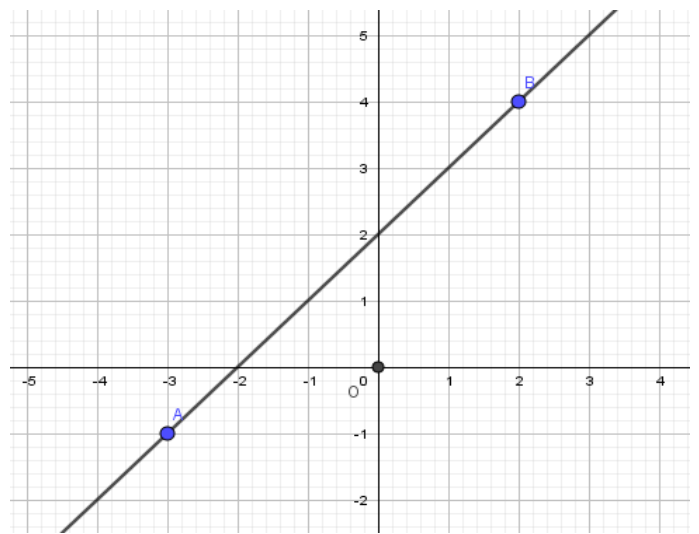
Pour tout point A  $(x_A; y_A)$  et B  $(x_B; y_B)$  dans un repère orthonormé, le vecteur a pour coordonnées

$$\overrightarrow{AB} = \begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{pmatrix}.$$

- Equation d'une droite dans un repère orthonormé :

$$y = mx + p \text{ ou } y = ax + b$$

$$\text{ex : } y = x + 2$$



## I. Vecteurs directeurs d'une droite

Lien vidéo : [lien](#)

### 1. Définition

Définition :

Soit (d) une droite du plan. Un vecteur directeur d'une droite (d) est un vecteur non nul qui possède la même direction que la droite (d).

Remarques :

- En pratique pour trouver un vecteur directeur d'une droite, il nous suffira de prendre 2 points A et B distincts sur cette droite et de calculer ce vecteur  $\overrightarrow{AB}$  qui sera un vecteur directeur de cette droite.
- On pourra dorénavant définir une droite par un point et un vecteur directeur.

### 2. Équations de droite

#### 2.a. Équation réduite

Définition :

Dans le plan muni d'un repère  $(O; \vec{i}; \vec{j})$ , l'équation réduite d'une droite non parallèle à l'axe des ordonnées est de la forme  $y = mx + p$ . (les nombres  $m$  et  $p$  sont appelées respectivement coefficient directeur (ou pente) et ordonnée à l'origine de la droite ).

L'équation réduite d'une droite parallèle à l'axe des ordonnées (droite verticale) est de la forme :  $x = p$ .

Propriété :

Dans un repère orthonormé du plan, la droite d'équation  $y=mx+p$  ( $m$  et  $p$  étant des réels) admet pour vecteur directeur  $\vec{u}_m\left(\begin{smallmatrix} 1 \\ m \end{smallmatrix}\right)$ .

Ex. :

La droite d'équation  $y=-4x+5$  admet comme vecteur directeur  $\vec{u}_{-4}\left(\begin{smallmatrix} 1 \\ -4 \end{smallmatrix}\right)$ .

## 2.b. Équation cartésienne

Définition :

Dans le plan muni d'un repère  $(O ; \vec{i}; \vec{j})$ , l'équation cartésienne d'une droite non parallèle à l'axe des ordonnées est de la forme  $ax+by+c=0$ . (les nombres  $a$ ,  $b$  et  $c$  étant des réels).

Remarque :

Une droite  $(d)$  admet une infinité d'équations cartésiennes. En effet, si  $ax+by+c=0$  est une équation cartésienne de  $(d)$ , alors pour tout réel  $k$  non nul,  $kax+kby+kc=0$  est une autre équation de la même droite.

Ex. :

Si  $2x-3y+5=0$  est une équation cartésienne de la droite  $(d)$ , alors en multipliant par 3 cette équation, nous obtenons une autre équation cartésienne de cette même droite :  $6x-9y+15=0$ .

Propriété :

Dans un repère orthonormé du plan, la droite d'équation  $ax+by+c=0$ . (les nombres  $a$ ,  $b$  et  $c$  étant des réels) admet pour vecteur directeur  $\vec{u}\left(\begin{smallmatrix} -b \\ a \end{smallmatrix}\right)$ .

Méthode : Trouver l'équation d'une droite passant par 2 points.

Déterminer l'équation cartésienne d'une droite connaissant deux points distincts de la droite

Soit  $(O ; \vec{i}; \vec{j})$  un repère du plan. Déterminer une équation cartésienne de la droite  $(d)$  passant par les points  $A(5 ; 13)$  et  $B(10; 23)$ .

Correction :

L'équation cartésienne de la droite  $(d)$  est de la forme :  $ax+by+c=0$ .

Les points  $A$  et  $B$  appartiennent à la droite  $(d)$  donc le vecteur  $\overrightarrow{AB}$  est un vecteur directeur de cette droite.

$\overrightarrow{AB}(10-5 ; 23-13)$ , soit  $\overrightarrow{AB}(5 ; 10)$

En divisant les coordonnées du vecteur par 5, nous obtenons le vecteur  $\vec{u}(1 ; 2)$  vecteur directeur aussi de la droite  $(d)$  (cela nous simplifiera les calculs).

Donc  $b = -1$  et  $a = 2$

Une équation cartésienne de la droite  $d$  est donc de la forme :  $2x-y+c=0$ .

Comme le point  $A(5 ; 13)$  appartient à la droite  $d$ , ses coordonnées vérifient l'équation :  $2 \times 5 - 13 + c = 0$

D'où :  $c = 3$

Une équation cartésienne de la droite  $d$  est donc :  $2x-y+3=0$ .

Méthode : Trouver l'équation d'une droite avec un point et un vecteur directeur.

Donner l'équation réduite et une équation cartésienne de la droite  $(d)$  passant par le point  $A(2 ; 5)$  et de vecteur directeur  $\vec{u}\left(\begin{smallmatrix} 4 \\ 3 \end{smallmatrix}\right)$ .

Correction

Soit  $M$  un autre point de la droite avec  $M(x ; y)$ .

Alors les vecteurs  $\overrightarrow{AM}$  et  $\vec{u}$  sont colinéaires. Donc  $\det(\overrightarrow{AM}; \vec{u})=0$ .

$\overrightarrow{AM}(x-2; y-5)$

$$\det(\overrightarrow{AM}; \vec{u}) = \begin{vmatrix} x-2 & 4 \\ y-5 & 3 \end{vmatrix} = (x-2) \times 3 - (y-5) \times 4 = 3x - 6 - 4y + 20 = 3x - 4y + 14 = 0$$

Nous avons ainsi déjà une équation cartésienne de la droite  $(d) : 3x - 4y + 14 = 0$ .

Pour l'équation réduite :

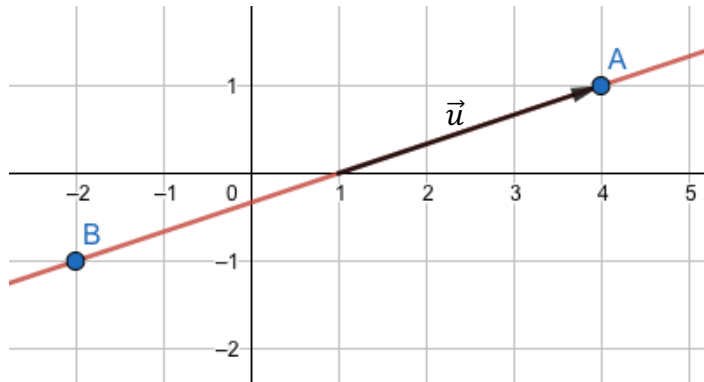
$$3x - 4y + 14 = 0$$

$$-4y = -3x - 14$$

$$y = \frac{-3}{-4}x - \frac{14}{-4}$$

$$y = \frac{3}{4}x + \frac{7}{2}$$

Méthode : Déterminer l'équation cartésienne d'une droite à partir de sa représentation graphique Soit  $(O ; \vec{i}; \vec{j})$  un repère du plan. Déterminer une équation cartésienne de la droite  $(d)$ , tracée ci-dessous :



Correction :

Méthode 1 : Le vecteur  $\vec{u}$  est un vecteur directeur de la droite  $(d)$

On lit graphiquement  $\vec{u}(3 ; 1)$ . Donc  $a = 1$  et  $b = -3$

Une équation cartésienne de la droite  $d$  est de la forme :  $x-3y+c=0$

Comme le point  $A ( 4 ; 1)$  appartient à la droite  $(d)$ , ses coordonnées vérifient l'équation :

$$4 - 3 \times 1 + c = 0 \text{ d'où } c = -1$$

Une équation cartésienne de la droite  $d$  est :  $-x+3y-1=0$

Méthode 2 : On prend deux points de la droite, par exemple :  $A ( 4 ; 1)$  et  $B (-2 ; -1)$  et on applique la même méthode qu'à la méthode : Trouver l'équation d'une droite passant par 2 points.

## II. Droites parallèles et droites sécantes

### 1. Droites parallèles

Propriétés :

- Deux droites  $(AB)$  et  $(CD)$  sont parallèles si et seulement si les vecteurs  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{CD}$  sont colinéaires.
- Soient  $m, p, m'$  et  $p'$  des réels.

Dans un repère du plan, les droites d'équation  $y=mx+p$  et  $y=m'x+p'$  sont parallèles si et seulement si elles ont la même pente ( $m=m'$ )

Conséquence :

Pour montrer que deux droites (AB) et (CD) sont parallèles on pourra soit montrer que  $\det(\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{CD})=0$ , ou montrer que leur pente est la même selon les informations que nous avons.

## 2. Droites sécantes et système d'équations

### 2. a. Définition et propriétés

Définition :

Deux droites non parallèles sont dites sécantes.

Propriété :

Deux droites (AB) et (CD) sont sécantes si et seulement si les vecteurs  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{CD}$  ne sont pas colinéaires.

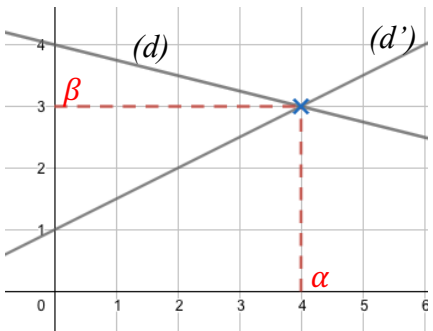
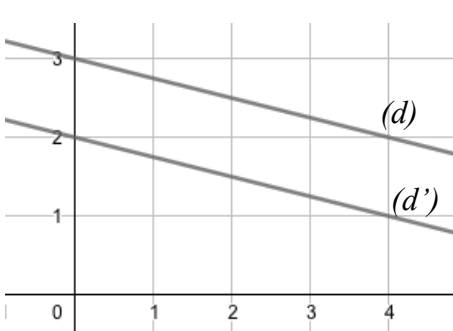
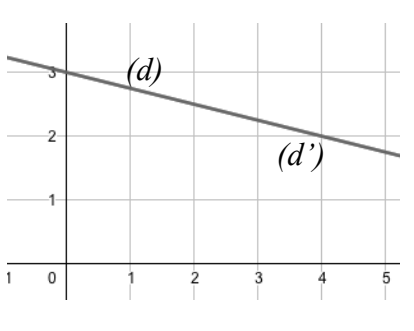
Conséquence :

Pour montrer que deux droites (AB) et (CD) sont sécantes on pourra montrer que  $\det(\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{CD}) \neq 0$ .

A partir de là, il va être intéressant de trouver le point d'intersection de nos droites.

Propriétés :

- Si les droites  $(d)$  et  $(d')$  sont sécantes, alors les coordonnées de leur point d'intersection est l'unique couple solution du système formé par une équation de  $(d)$  et une équation de  $(d')$ .
  - Résoudre le système (S)  $\begin{cases} ax + by = c \\ a'x + b'y = c' \end{cases}$ , revient à étudier l'intersection de deux droites du plan.
- Le système (S) admet soit une unique solution, soit aucune solution, soit une infinité de solution.

<p><math>(d)</math> et <math>(d')</math> sont sécantes. Le système admet une unique solution : le couple <math>(\alpha; \beta)</math>.</p> 	<p><math>(d)</math> et <math>(d')</math> sont strictement parallèles. Le système n'admet aucune solution.</p> 	<p><math>(d)</math> et <math>(d')</math> sont confondues. Le système admet une infinité de solutions.</p> 
--	--	---

## 2. b. Système de deux équations linéaires à deux inconnues

Soit  $(d)$  la droite d'équation  $x-3y+1=0$  et  $(d')$  la droite d'équation  $-3x+4y+2=0$ .

Un vecteur directeur de  $(d)$  est  $\vec{u}\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$  et un vecteur directeur de  $(d')$  est  $\vec{v}\begin{pmatrix} -4 \\ -3 \end{pmatrix}$ .

$$\det(\vec{u}; \vec{v}) = \begin{vmatrix} 3 & -4 \\ 1 & -3 \end{vmatrix} = 3 \times (-3) + 1 \times (-4) = -9 - 4 = -13$$

Donc  $(d)$  et  $(d')$  sont sécantes et ont un point d'intersection.

Soit  $M(x; y)$  ce point d'intersection. Alors il vérifie les 2 équations en même temps.

$$\begin{cases} x - 3y + 1 = 0 \\ -3x + 4y + 2 = 0 \end{cases}$$

On le présentera sous la forme

$$\begin{cases} x - 3y = -1 \\ -3x + 4y = -2 \end{cases}$$

**Définition :**

Un système de deux équations linéaires du premier degré à deux inconnues  $x$  et  $y$  est de la forme  $\begin{cases} ax + by = c \\ a'x + b'y = c' \end{cases}$  où  $a, b, c, a', b'$  et  $c'$  sont des réels et  $(x; y)$  le couple des inconnues.

### 2. b. 1. Méthode par substitution :

Cette méthode consiste à exprimer une variable en fonction de l'autre dans l'une des deux équations, puis à substituer cette valeur dans la seconde équation : la nouvelle équation obtenue est alors une équation à une inconnue que vous savez résoudre.

On utilisera cette méthode si dans une des équations une des inconnues à un coefficient de 1.

**Méthode :**

Résoudre le système (S)  $\begin{cases} x - 3y = -1 \\ -3x + 4y = -2 \end{cases}$  par substitution.

**Correction :**

On remarque que dans la première équation, l'inconnue  $x$  à un coefficient de 1, nous allons donc exprimer cette inconnue en fonction de l'autre dans cette équation.

Le système (S) est équivalent à  $\begin{cases} x = 3y - 1 \\ -3x + 4y = -2 \end{cases}$

On va remplacer  $x$  dans la seconde équation, par sa valeur  $3y-1$ .

Le système (S) est équivalent à  $\begin{cases} x = 3y - 1 \\ -3(3y - 1) + 4y = -2 \end{cases}$

On résout la seconde équation où ne figure plus que des  $y$ .

$$-3(3y - 1) + 4y = -2 \Leftrightarrow -9y + 12 + 4y = -2 \Leftrightarrow -5y = -2 - 12 \Leftrightarrow -5y = -14 \Leftrightarrow y = \frac{-14}{-5} = \frac{14}{5}.$$

On remplace enfin la valeur de  $y$  trouvée dans la première équation :

$$x = 3y - 1 = 3 \times \frac{14}{5} - 1 = \frac{42}{5} - 1 = \frac{37}{5}.$$

Le système (S) admet pour unique solution le couple  $(\frac{37}{5}; \frac{14}{5})$ .

On peut vérifier, en remplaçant  $x$  et  $y$  par les valeurs trouvées, que les égalités  $\frac{37}{5} - 3 \times \frac{14}{5} = -1$  et  $-3 \times \frac{37}{5} + 4 \times \frac{14}{5} = -2$ .

Le point d'intersection des deux droites est donc le point de coordonnées  $(\frac{37}{5}; \frac{14}{5})$ .

### 2. b. 1. Méthode par combinaison :

Cette méthode consiste à multiplier chaque équation par des coefficients bien choisis afin qu'une addition ou une soustraction des deux équations membre à membre permette l'élimination d'une inconnue.

**Méthode :**

Résoudre le système (S)  $\begin{cases} 2x - 5y = 1 \\ 3x + 2y = 11 \end{cases}$  par combinaison.

*Correction :*

*On multiplie la première équation par 2 et la seconde par 5.*

*Le système (S) équivaut à  $\begin{cases} 4x - 10y = 2 \\ 15x + 10y = 55 \end{cases}$ .*

*Si on additionne désormais la première équation et la seconde équation, les y disparaîtront.*

$$\begin{cases} 4x - 10y = 2 \\ 15x + 10y = 55 \end{cases}$$

-----  
$$19x + 0y = 57$$

*On en déduit :  $x = \frac{57}{19} = 3$ .*

*On remplace x par sa valeur dans la première équation :*

*$2 \times 3 - 5y = 1$ , soit  $6 - 5y = 1$  soit,  $-5y = 1 - 6$  soit  $-5y = -5$  et donc  $y=1$ .*

*Le système (S) admet donc pour unique solution le couple (3 ;1).*